

# Klassieke Mechanica a (Hertentamen 6 juni 2012)

## Uitwerkingen

### Opgave 1. Drie korte vragen

- a. Het gevraagde potentiaal verschil vinden we door integratie in de  $x$ -richting:

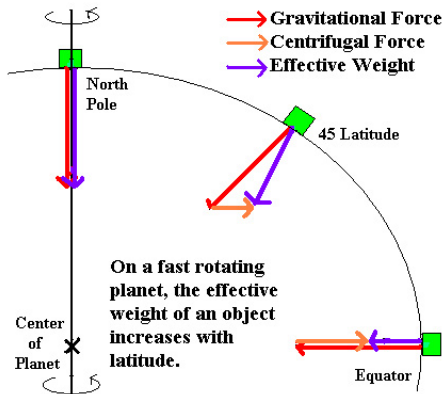
$$\Delta V = V(1, 0, 0) - V(0, 0, 0) = - \int_0^1 F_x(x', 0, 0) dx' = - \int_0^1 a(x')^2 - b dx' = -\frac{1}{3}a + b$$

N.B. De kracht  $\mathbf{F}(x, y, z) = (ax^2 - b)\mathbf{i} + (by^2 - a)\mathbf{j} - az\mathbf{k}$  is conservatief omdat  $\nabla \times \mathbf{F} = \mathbf{0}$  voor elke separabele kracht (waar  $F_x$  enkel een functie van  $x$  is, etc. ).

- b. De differentiaalvergelijking  $\ddot{x} + 2\gamma\dot{x} + \omega_0^2 x = 0$  kan worden opgelost door het invullen van de testoplossing  $x(t) = x_0 \exp(-i\omega t)$ . De aard van deze testoplossing wordt bepaald door de discriminant  $D = 4(\omega_0^2 - \gamma^2)$  van de vergelijking  $-\omega^2 - i2\gamma\omega + \omega_0^2 = 0$ . We onderscheiden drie regimes:
- (i) Onder-gedempte oscillatie ( $\gamma < \omega_0$ )
  - (ii) Kritisch-gedempte oscillatie ( $\gamma = \omega_0$ )
  - (i) Over-gedempte oscillatie ( $\gamma > \omega_0$ )
- c. Een “eenparig versnelde beweging” is een beweging onder invloed van een constante versnelling. Als we deze versnelling  $\mathbf{a}_0$  noemen en de beginsnelheid  $\mathbf{v}(0) = \mathbf{v}_0$ , dan wordt de snelheid  $\mathbf{v}(t) = \mathbf{v}_0 + \mathbf{a}_0 t$ . Met een beginpositie  $\mathbf{x}(0) = \mathbf{x}_0$  wordt de positie  $\mathbf{x}(t) = \mathbf{x}_0 + \mathbf{v}_0 t + \frac{1}{2}\mathbf{a}_0 t^2$ , waarbij alle vetgedrukte variabelen 3-dimensionale vectoren zijn.

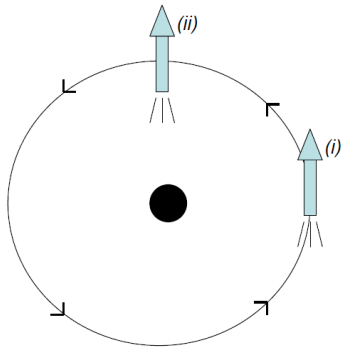
## Opgave 2. Voorwerp valt van hoog gebouw

- a. De lokale verticaal wijst niet naar het centrum van de aarde, maar wijst iets verder van de draaias ten gevolge van de centrifugale niet-inertiaal kracht veroorzaakt door de draaiing van de aarde (zie pijltjes bij “45 latitude” in onderstaande figuur)



- b. De kogel landt naast de markering omdat een bewegend object invloed ondervindt van de Corioliskracht  $\mathbf{F}_{Coriolis} = -2m\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{v}$ . Met  $\boldsymbol{\omega}$  “naar boven” in het plaatje (want de zon komt in het oosten op) en  $\mathbf{v}$  bijna naar het centrum van de aarde, wijst  $-2\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{v}$  naar het oosten op elke plek op aarde, behalve op de polen waar deze kracht verdwijnt.
- c. Voor de vrije val geldt  $v(t) = gt$  met afgelegde afstand  $h = \frac{1}{2}gt_0^2$  in valtijd  $t_0$ .  
 Rekening houdende met het vector karakter van  $-2\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{v}$  geeft dit een dwarsversnelling  $F_{Coriolis}(t)/m = 2\omega'gt$  met  $\omega' = \omega \cos \theta$  (Breedtegraad  $\theta = 25^\circ \Rightarrow \cos \theta = 0.906$ ).  
 Integratie van  $dv_{dwards}(t)/dt = F_{Coriolis}(t)/m$  geeft een dwarsnelheid  $v_{dwards}(t) = \omega'gt^2$  (met  $v(0) = 0$ ) en een dwarsverplaatsing  $x_{dwards}(t) = \frac{1}{3}\omega'gt^3$  (met  $x(0) = 0$ ), oftewel  $x_{dwards}(t_0) = \frac{2}{3}ht_0\omega \cos \theta$ .
- d. Invullen van  $h = 450$  m,  $\omega = 2\pi/86400$ ,  $\cos \theta = 0.906$ ,  $g = 9.8$  m<sup>2</sup>/s, en  $t_0 = \sqrt{2h/g} = 9.6$  s geeft  $x_{dwards} = 0.19$  m = 19 cm.

### Opgave 3. (Raket rond aarde)



- a. De omloopsnelheid volgt uit de balans tussen zwaartekracht en centrifugaalkracht:

$$\frac{GMm}{R^2} = mv_C^2/R \Rightarrow v_C = \sqrt{GM/R}$$

- b. Bij de ontsnappingsnelheid  $v_E$  is de kinetische energie  $\frac{1}{2}mv_E^2$  van de raket precies groot genoeg om aan zijn negatieve potentiële energie in het zwaartekrachtsveld  $V(R) = -GMm/R$  te ontsnappen, oftewel  $v_E = \sqrt{2GM/R} = \sqrt{2}v_C$ . Deze uitkomst is onafhankelijk van de richting van  $\mathbf{v}_E$  omdat de ontsnappingsnelheid bepaald wordt door een *energiebalans* en omdat de kinetische energie enkel afhangt van de absolute waarde  $v_E = |\mathbf{v}_E|$ .
- c. Voor geval (i) (= punt van de raket in de tangentiële richting) zijn  $\Delta\mathbf{v}$ ,  $\mathbf{v}_E$  en  $\mathbf{v}_C$  evenwijdig en geldt  $|\Delta\mathbf{v}| = |\mathbf{v}_E - \mathbf{v}_C| = (\sqrt{2} - 1)|\mathbf{v}_C| \approx 0.41v_C$ .  
 Voor geval (ii) (= punt van de raket in de radiële richting) geldt  $\Delta\mathbf{v} \perp \mathbf{v}_C$  waardoor  $|\Delta\mathbf{v}| = v_C$  nodig is om  $|v_{na}| = v_E = \sqrt{2}v_C$  te bereiken.  
 Voor geval (ii) is veel meer brandstof nodig omdat de door de uitgestoten brandstof geleverde arbeid  $\int dW = \int \mathbf{F} \cdot d\mathbf{x} = \int \mathbf{F} \cdot \mathbf{v} dt$  het inproduct van  $\mathbf{F} \cdot \mathbf{v} \propto \mathbf{u} \cdot \mathbf{v}$  bevat. Voor geval (ii) staat de stuwkracht aan het begin bijna loodrecht op de snelheid, waardoor deze aan het begin weinig arbeid levert en amper bijdraagt aan de snelheidstoename.
- d. De snelheidsverandering van de raket  $d\mathbf{v}/dt$  bij stationaire ontbranding volgt uit impulsbehoud:  $m d\mathbf{v} + \mathbf{u}(-dm) = 0$  met  $dm/dt < 0$ , oftewel

$$\frac{d\mathbf{v}}{dt} = \frac{\mathbf{u}}{m} \frac{dm}{dt}$$

Integratie van deze differentiaal vergelijking geeft de gevraagde vergelijking:

$$\int d\mathbf{v} = \mathbf{u} \int (1/m) dm \Rightarrow \Delta\mathbf{v} \equiv \mathbf{v}_{na} - \mathbf{v}_{voor} = \mathbf{u} (\log m_{na} - \log m_{voor}) = -\mathbf{u} \log \left( \frac{m_{voor}}{m_{na}} \right)$$

#### Opgave 4. (Botsing met stilstaand voorwerp)

- a. In het stilstaande frame beweegt het zwaartepunt met een snelheid  $\mathbf{v}_{cm} = \frac{m_1 \mathbf{v}_0}{m_1 + m_2}$ . Dit maakt de snelheden  $\bar{\mathbf{v}}_i$  van de deeltjes ( $i = \{1, 2\}$ ) in het zwaartepuntstelsel voor de botsing gelijk aan

$$\bar{\mathbf{v}}_1 = \mathbf{v}_0 - \mathbf{v}_{cm} = \frac{m_2}{m_1 + m_2} \mathbf{v}_0 \quad \& \quad \bar{\mathbf{v}}_2 = -\mathbf{v}_{cm} = -\frac{m_1}{m_1 + m_2} \mathbf{v}_0$$

Bij een elastische botsing veranderen deze snelheden enkel van richting, maar niet van grootte, oftewel  $|\bar{\mathbf{v}}'_i| = |\bar{\mathbf{v}}_i|$

- b. Na een frontale elastische botsing zijn de eindsnelheden in het laboratoriumstelsel:

$$v'_1 = -\bar{v}_1 + v_{cm} = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} v_0$$

$$v'_2 = -\bar{v}_2 + v_{cm} = 2v_{cm} = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_0$$

waar we de vectornotatie hebben weggelaten omdat alle snelheden op één lijn liggen.

- c. Bij een niet-frontale botsing moeten we rekening houden met de verstrooihoek  $\theta_1$  van deeltje 1 in het zwaartepuntstelsel, een hoek die we meten t.o.v. de  $\mathbf{i}$ -as die samenvalt met de richting van de beginsnelheid  $\mathbf{v}_0$ . Na botsing is  $\bar{\mathbf{v}}'_1 = \frac{m_2}{m_1 + m_2} v_0 (\cos \theta_1 \mathbf{i} + \sin \theta_1 \mathbf{j})$  in het zwaartepuntstelsel en

$$\mathbf{v}'_1 = v_0 \frac{m_2}{m_1 + m_2} \left[ \left( \cos \theta_1 + \frac{m_1}{m_2} \right) \mathbf{i} + \sin \theta_1 \mathbf{j} \right]$$

in het laboratoriumstelsel. De verstrooihoek  $\phi_1$  in het laboratoriumstelsel is daarom

$$\tan \phi_1 = \frac{\sin \theta_1}{\cos \theta_1 + \frac{m_1}{m_2}}$$

- d. De maximale verstrooihoek  $\phi_1$  vinden we door bovenstaande vergelijking naar  $\theta_1$  te differentiëren en het resultaat op nul te stellen. Dit geeft

$$\cos \theta_1 = -m_2/m_1 \Rightarrow \tan \phi_1 = \frac{m_2}{\sqrt{m_1^2 - m_2^2}} \Rightarrow \phi_1 = \arctan \left( \frac{m_2}{\sqrt{m_1^2 - m_2^2}} \right)$$

voor  $m_1 > m_2$ .