

Antwoorden toets LA 2 na, nov. 2016.

1. 
$$\begin{cases} x_1 = 2 \\ x_2 = 1 \\ x_1 - x_2 = -2 \\ -x_1 + 2x_2 = 0 \end{cases}$$
 Dit stelsel kunnen we schrijven als  $A\underline{x} = \underline{y}$  met  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$  en  $\underline{y} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$ . De kleinste-

kwadratenoplossing is  $\underline{x}_{kk} = (A^*A)^{-1}A^*\underline{y} = \begin{pmatrix} 3 & -3 \\ -3 & 6 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  dus

$x_1 = 1, x_2 = 1$ .

2a.  $[\underline{x}, \underline{y}] = (x_1 \ x_2) \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ -2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$ ,  $A = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ -2 & 5 \end{pmatrix}$ .

b. Aan te tonen:  $[\underline{x}, \underline{x}] > 0$  als  $\underline{x} \neq \underline{0}$  (dat  $[\underline{0}, \underline{0}] = 0$  volgt direct): we proberen  $[\underline{x}, \underline{x}]$  als som van kwadraten te schrijven:  

$$[\underline{x}, \underline{x}] = 2x_1^2 - 4x_1x_2 + 5x_2^2 = 2(x_1 - x_2)^2 + 3x_2^2 \geq 0$$
 en gelijkheid geldt d.e.s.d. als  $x_1 - x_2 = 0$  en  $x_2 = 0$  dus alleen als  $x_1 = x_2 = 0$  (dus  $\underline{x} = \underline{0}$ )

c. Bilineariteit volgt meteen uit de schrijfwijze  $[\underline{x}, \underline{y}] = \underline{x}^T A \underline{y}$ . Symmetrie volgt uit  $A = A^T$  (of is ook direct in te zien); positief-definiete eigenschap volgt uit b.

d. Met Gram-Schmidt: laat  $\underline{a}_1 = \underline{e}_1$ , dan  $\underline{a}_2 = \underline{e}_2 - \frac{[\underline{a}_1, \underline{e}_2]}{[\underline{a}_1, \underline{a}_1]} \underline{a}_1 = \underline{e}_2 - \frac{-2}{2} \underline{e}_1 = \underline{e}_2 + \underline{e}_1$  en

$\{\underline{a}_1, \underline{a}_2\}$  is een orthogonaal stelsel. Uit  $[\underline{e}_1, \underline{e}_1] = 2$  en  $[\underline{e}_1 + \underline{e}_2, \underline{e}_1 + \underline{e}_2] = 2 - 2 - 2 + 5 = 3$  volgt dat  $\left\{ \frac{1}{\sqrt{2}} \underline{e}_1, \frac{1}{\sqrt{3}} (\underline{e}_1 + \underline{e}_2) \right\}$  een orthonormaal stelsel is.

e. De orthog. projectie wordt gegeven door.

$$\frac{[e_1, e_2]}{[e_1, e_1]} e_1 = -i e_1.$$

3. We moeten aantonen dat  $\{a_1, a_2\}$  l.o. zijn (een l.o. stelsel met  $n$  elementen is een basis van  $V$  als  $\dim V = n$ ). Stel niet, dan is  $a_2 = \lambda a_1$  voor zekere  $\lambda$ . Dan is  $\frac{1}{2}i = \langle a_1, a_2 \rangle = \lambda \langle a_1, a_1 \rangle = \lambda$  maar  $\langle a_2, a_2 \rangle = |\lambda|^2 \langle a_1, a_1 \rangle = |\lambda|^2 = 1/4 \neq 1$ . Dus  $\{a_1, a_2\}$  inderdaad l.o. en dus een basis.

$$\begin{aligned} \text{b. } S(x+y) &= \langle a_2, x+y \rangle a_1 - \langle a_1, x+y \rangle a_2 \\ &= \langle a_2, x \rangle a_1 + \langle a_2, y \rangle a_1 - \langle a_1, x \rangle a_2 - \langle a_1, y \rangle a_2 \\ &= S(x) + S(y) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} S(\lambda x) &= \langle a_2, \lambda x \rangle a_1 - \langle a_1, \lambda x \rangle a_2 \\ &= \lambda (\langle a_2, x \rangle a_1 - \langle a_1, x \rangle a_2) = \lambda S(x). \end{aligned}$$

Dus  $S$  lineair.

$$\text{c. } S(a_1) = -\frac{1}{2}i a_1 - a_2, \quad S(a_2) = a_1 - \frac{1}{2}i a_2.$$

$$\text{dus } S = -\frac{1}{2}i T_1^1 - T_2^1 + T_1^2 - \frac{1}{2}i T_2^2$$

$$S_T = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2}i \\ -1 \\ 1 \\ -\frac{1}{2}i \end{pmatrix}$$

$$\text{d. } S_A^A = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2}i & 1 \\ -1 & -\frac{1}{2}i \end{pmatrix}$$

e. De matrix  $S_A^A$  heeft rang 2 dus  $\text{rang}(S) = 2$  en  $\text{im}(S) = V$  en  $\text{ker}(S) = \{0_V\}$ .